

発行日 2013年12月9日

独立行政法人産業技術総合研究所  
知能システム研究部門  
安藤 慶昭 様

公益社団法人計測自動制御学会  
会 長 新 誠



## 転載許可証

下記の転載（使用）を許可いたします。

—記—

### 掲載文献名と執筆者名

題 目 37件（添付別紙記載のとおり）

著 者 添付別紙記載のとおり

### 該当する文献の掲載元

計測自動制御学会システムインテグレーション講演会講演論文集，計測と制御  
（添付別紙記載のとおり）

### 転載箇所

全文

### 転 載 先

Web ページ <http://openrtm.org>

### 転載条件

出典を明示のこと

以上

## 掲載文献一覧

- [1] 安藤 慶昭, 末廣 尚士, 北垣 高成, 神徳 徹雄, 尹 祐根, "RT コンポーネントによるロボットシステム開発-RT ミドルウェアの基本機能に関する研究開発(その 10)-", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2004 (SI2004), pp.264-265, 2004.12, つくば国際会議場, 茨城県
- [2] 北垣 高成, 末廣 尚士, 神徳 徹雄, 尹 祐根, 安藤 慶昭, 平井 成興, 谷江 和雄, "RT ミドルウェアの展開", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2003 (SI2003), pp.23-24, 2003.12, 東京大学
- [3] 安藤 慶昭, 北垣 高成, Lemaire, Olivier, 神徳 徹雄, 末廣 尚士, "RT コンポーネント・サービスフレームワーク-RT ミドルウェアの基本機能に関する研究開発(その 15)-", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2005 (SI2005), p.3C1-2, 2005.12, 熊本
- [4] 末廣 尚士, 北垣 高成, 神徳 徹雄, 尹 祐根, 安藤 慶昭, "ロボット用ミドルウェア", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2005 (SI2005), p.2D1-3, 2005.12, 熊本
- [5] 稲垣 学, 鈴木 喬, 大原 賢一, 谷川 民生, 安藤 慶昭, 大場 光太郎, 平井 成興, 水川 真, 谷江 和雄, "RT コンポーネント化された組込み CPU による移動台車制御", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2005 (SI2005), p.3C3-1, 2005.12, 熊本
- [6] 安藤 慶昭, 鈴木 喬, 大原 賢一, 大場 光太郎, 谷江 和雄, "組込機器のための軽量 RT コンポーネント:RTComponent-Lite", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2005 (SI2005), p.3C2-2, 2005.12, 熊本
- [7] 谷川 民生, 友國 伸保, 大原 賢一, 安藤 慶昭, 金 奉根, 大場 光太郎, 平井 成興, "多様なサービスのための機能可変型 RT システム", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2005 (SI2005), p.3C2-2, 2005.12, 熊本
- [8] 鈴木 喬, 大原 賢一, 安藤 慶昭, 大場 光太郎, 谷江 和雄, "RT ミドルウェアを適用したロボット機能要素の分散制御", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2006 (SI2006), p.1B3-6, 2006.12, 札幌, 北海道
- [9] 安藤 慶昭, "空間知プラットフォームとしての RT ミドルウェア", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2006 (SI2006), p.1B4-4, 2006.12, 札幌, 北海道
- [10] 都島 良久, 安藤 慶昭, 橋本 秀紀, "アクティブプロジェクタを用いた情報提示システムにおける投影歪み補正", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2006 (SI2006), p.2I1-1, 2006.12, 札幌, 北海道
- [11] 三浦 俊宏, 水川 真, 池添 明宏, 安藤 慶昭, 安藤 吉伸, 土屋 裕, "組込プロセッサ+ Windows CE への RT ミドルウェアの実装", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2006 (SI2006), p.3B1-3, 2006.12, 札幌, 北海道

- [12] 土屋 裕, 水川 真, 末廣 尚士, 安藤 慶昭, 中本 啓之, 池添 明宏, "RTミドルウェアを用いたCAN対応組込コントローラの開発(RTC-CANシステム)", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2006 (SI2006), p.3B1-4, 2006.12, 札幌, 北海道
- [13] 安藤 慶昭, 神徳 徹雄, 安 芳次, 久保田 貴也, 大川 猛, 平野 聡, "RT コンポーネントの InPort/OutPort データ転送方法の多様化 -Raw TCP/IP Socket によるデータ転送-", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2006 (SI2006), p.3B2-1, 2006.12, 札幌, 北海道
- [14] 末廣 尚士, 高橋 裕信, 門内 正和, 北垣 高成, 喜多 伸之, 音田 弘, 安藤 慶昭, 神徳 徹雄, "OpenRTM のための 3次元ステレオ視覚認識コンポーネントの実装", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2006 (SI2006), p.3B2-4, 2006.12, 札幌, 北海道
- [15] 鈴木 喬, 大原 賢一, 下山 直紀, 安藤 慶昭, 大場 光太郎, 和田 一義, "ユビキタス・ロボット・インタフェース “FUSEN” の提案 第 1 報 基盤ソフトウェアプラットフォームの検討", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2007 (SI2007), p.1C2-2, 2007.12, 広島県
- [16] 山野辺 夏樹, 安藤 慶昭, 神徳 徹雄, "OpenRTM-aist による Web サービスサーバ型 RT コンポーネントの開発", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2007 (SI2007), p.1L3-2, 2007.12, 広島県
- [17] 神徳 徹雄, 比留川博久, 中岡 慎一郎, 末廣 尚士, 安藤 慶昭, 中村 仁彦, 山根 克, 齋藤 元, 川角 祐一郎, "分散コンポーネント型ロボットシミュレータ OpenHRP3 ", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2007 (SI2007), p.3A1-2, 2007.12, 広島県
- [18] 安藤 慶昭, 清水 昌幸, 尹 祐根, 神徳 徹雄, 安藤 慶昭, "RT コンポーネントの多様な実行を実現する実行コンテキストの拡張", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2007 (SI2007), p.3A1-5, 2007.12, 広島県
- [19] 安藤 慶昭, "OpenRTM-aist-1.0 の新機能", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2008 (SI2008), p.2L1-3, 2008.12, 岐阜県
- [20] 神徳 徹雄, 比留川博久, 中岡慎一郎, 末廣 尚士, 安藤 慶昭, 中村仁彦, 山根克, 齋藤元, 川角祐一郎, "分散コンポーネント型ロボットシミュレータ OpenHRP3", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2008 (SI2008), p.1L2-5, 2008.12, 岐阜県
- [21] 安藤 慶昭, 栗原 眞二, 神徳 徹雄, 清水 昌幸, 仲吉 一男, 安 芳次, "コンポーネント間の多様なポリシーに基づく送受信方式を実現するデータポートの実装", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2009 (SI2009), No.3D3\_6, pp.1485-1486, 2009.05, 東京
- [22] 関口 尚大, Geoffrey Biggs, 鈴木 圭介, 安藤 慶昭, Mathias Clerc, 谷川 民生, 小島 一浩, 神徳 徹雄, "RoLo に準拠した RT コンポーネントによる移動ロボットシステム", 計

- 測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2009 (SI2009), No.1B4\_2, pp.91-93, 2009.05, 東京
- [23] 鈴木 圭介, 谷川 民生, 富沢哲雄, 安藤 慶昭, 神徳 徹雄, "RT ミドルウェアによるアクティブキャストのコンポーネント化", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2009 (SI2009), No.3D1\_1, pp.1437-1438, 2009.05, 東京
- [24] 安藤 慶昭, 栗原 眞二, Geoffrey BIGGS, 神徳 徹雄, "RT コンポーネントはどのように作ればよいか?", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2010 (SI2010), pp.1072-1073, 2010.12, 宮城県仙台市
- [25] 安藤 慶昭, 中坊 嘉宏, Geoffrey BIGGS, 大場 光太郎, "コンポーネント指向ディペンダブルシステム開発に向けて -- 機能安全の観点からみた RT ミドルウェア --", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2010 (SI2010), pp.87-88, 2010.12, 宮城県仙台市
- [26] 神徳 徹雄, 安藤 慶昭, 村上弘記, 長瀬雅之, 伊東一郎, 山下智輝, 平井成興, 大原賢一, 濱田彰一, 畑能正, 神田真司, 末廣尚士, "RT ミドルウェアコンテスト 2010 の狙い", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2010 (SI2010), pp.1048-1051, 2010.12, 宮城県仙台市
- [27] Geoffrey BIGGS, 中坊嘉宏, 栗原眞二, 李賢徳, 金湘宰, 姜榮煥, 金泰成, 韓相勳, 安藤慶昭, 小島一浩, 角保志, 本間敬子, 水口大知, 尾暮拓也, 神徳徹雄, "自律移動ロボットをターゲットとした コンポーネントベース開発プロセスの検証", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2010 (SI2010), pp.1720-1721, 2010.12, 宮城県仙台市
- [28] 加賀美 聡, 石綿 陽一, 西脇 光一, 梶田 秀司, 金広 文男, 尹 祐根, 安藤 慶昭, 佐々木 洋子, Thompson, Simon, 松井 俊浩, "ART-Linux の複数コア利用機能によるソフトウェアディペンダビリティ向上", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2011 (SI2011), p.1J3-3, 2011.12, 京都市
- [29] 神徳 徹雄, 安藤 慶昭, 村上 弘記, 長瀬 雅之, 山下 智輝, 大原 賢一, 菅 佑樹, 佐々木 毅, 末廣 尚士, 濱田 彰一, 畑 能正, 神田 真司, 平井 成興, "RT ミドルウェアコンテスト 2011 の狙い", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2011 (SI2011), p.1K2-1, 2011.12, 京都市
- [30] 安藤 慶昭, ウィトマイヤー シュテファン, ヤンツ ミヒャエル, クノール アーロイス, "OpenRTM-aist によるビジョンシステムのためのフレームワーク", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2011 (SI2011), p.1K2-1, 2011.12, 京都市
- [31] 安藤 慶昭, "組込み機器用 RT コンポーネント開発環境 ATDE for OpenRTM-aist", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2012 (SI2012), pp.543-547, 2012.12, 福岡県、福岡市
- [32] 安藤 慶昭, ジョン・スンウク, ビグズ・ジェフ, 神徳 徹雄, "RT コンポーネントのデプロイメント標準: DDC4RTC", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2012 (SI2012), pp.1468-1472, 2012.12, 福岡県、福岡市

- [33] 神徳 徹雄, 安藤 慶昭, 村上弘記, 長瀬雅之, 山下智輝, 大原賢一, 菅佑樹, 佐々木毅, 末廣尚士, 濱田彰一, 畑能正, 神田真司, 平井成興, "RT ミドルウェアコンテスト 2012 の狙い", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2012 (SI2012), pp.490-495, 2012.12, 福岡県、福岡市
- [34] 大原 賢一, 神徳 徹雄, 安藤 慶昭, 原 功, 菅 佑樹, 平井成興, "RT ミドルウェアサマーカーキャンプ 2012 開催報告", 計測自動制御学会 システムインテグレーション部門 講演会 2012 (SI2012), pp.490-495, 2012.12, 福岡県、福岡市
- [35] 神徳 徹雄, 安藤 慶昭, 山下 智輝, "RT ミドルウェアコンテストの狙い", 計測と制御, Vol.52, No.9, pp.772-777, 2013.09, ISSN 0453-4662
- [36] 安藤 慶昭, 神徳 徹雄, 末廣 尚士, "RT ミドルウェアの展開—技術開発と国際標準化戦略—", 計測と制御, Vol.52, No.9, pp.778-781, 2013.09, ISSN 0453-4662
- [37] 安藤 慶昭, "組込み機器用 RT コンポーネント開発環境 ATDE for OpenRTM-aist: NTT データ賞", 計測と制御, Vol.52, No.9, p.805, 2013.09, ISSN 0453-4662