

小型移動ロボットによるRTミドルウェア学習教材

宮本 信彦(産業技術総合研究所)

概要:

Raspberry Piマウス、LEGO MindStroms EV3を利用した
RTミドルウェア学習教材

特徴:

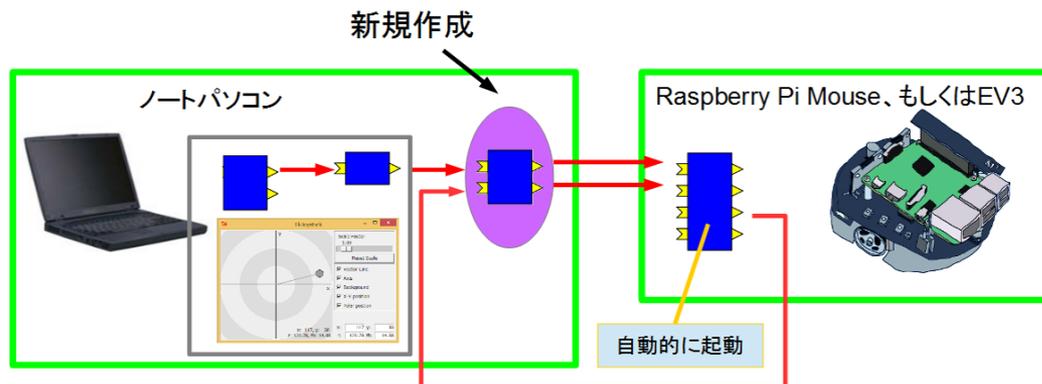
- ◆ 導入が容易な市販の車輪型移動ロボットを利用
- ◆ 詳しいドキュメント
 - ◆ 簡単なRTCを作成してロボットを制御するためのチュートリアル
 - ◆ 各デバイス进行操作するためのプログラミングの手順
 - ◆ 無線LANアクセスポイント化の手順
 - ◆ 複数のサンプルのRTシステムを用意



Educator Vehicle 改

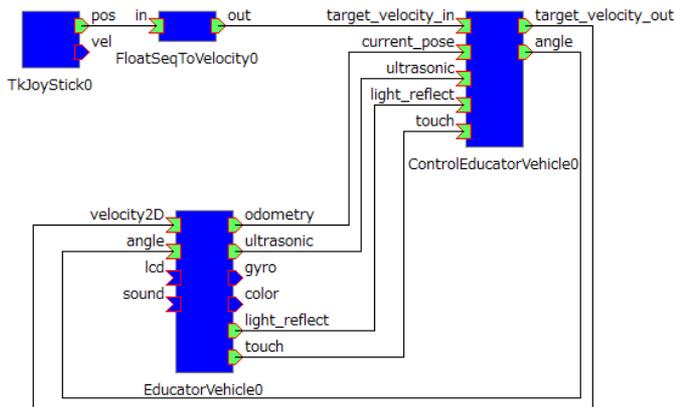
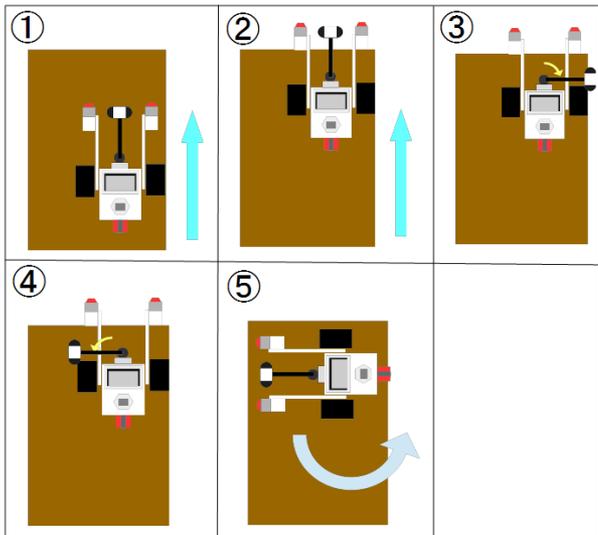


Raspberry Piマウス

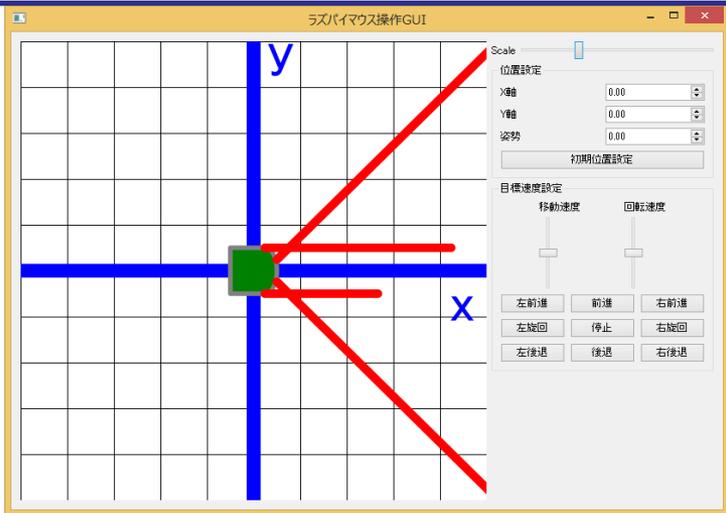


連絡先:

n-miyamoto@aist.go.jp



Educator Vehicle 改の超音波センサにより 地面までの距離を計測して方向転換するRTシステム



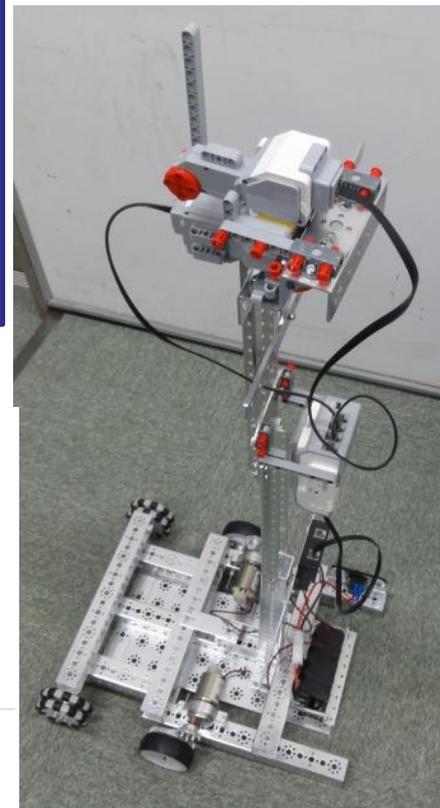
このページではRTM講習会でのRaspberry Pi Mouse操作手順を説明します。



Raspberry Pi Mouse(以下ラズパイマウス)はアルティが販売している二輪方式の移動ロボットです。Raspberry Piを搭載しているためLinux(Raspbian)等での開発が可能です。

仕様

ラズパイマウスの仕様	
CPU	Raspberry Pi 2 Model B
モータ	ステッピングモータST-42BYG020 2個
モータドライバ	SLA7070WRPIT 2個
光源	赤色LED-フォトトランジスタ(ST-1K3) 4個



Raspberry Piマウス操作GUI

詳細なドキュメント

TETRISにも対応