

## OpenRTM-aist (C++) - マニュアル #1069

### namespace の説明を追加する

2010/01/18 19:32 - 匿名ユーザー

ステータス:	終了	開始日:	2010/01/18
優先度:	通常	期日:	
担当者:		進捗率:	100%
カテゴリ:		予定工数:	0.00時間
対象バージョン:			
<b>説明</b> 以下の namespace の説明を追加する			
<ul style="list-style-type: none"><li>• coil</li><li>• CORBA_IORUtil</li><li>• RTC_Utills</li><li>• RTM</li></ul>			

#### 履歴

#1 - 2010/01/20 10:28 - 匿名ユーザー

- ステータスを 新規 から 担当 に変更

- 担当者を 匿名ユーザー にセット

- coil:Common Object Interface Layer
- CORBA\_IORUtil:CORBA IOR ヘルパー関数
- RTC\_Utills:RTコンポーネント用ユーティリティ関数
- RTM:RTCマネージャ

#2 - 2010/01/20 16:56 - 匿名ユーザー

- 進捗率を 0 から 100 に変更

#3 - 2010/02/17 18:09 - n-ando

- ステータスを 担当 から 終了 に変更