OpenRTM-aist (C++) - マニュアル #1097

RTC::InPortCorbaCdrProviderの説明の追加

2010/01/19 13:25 - 匿名ユーザー

ステータス:	終了	**開始日:**	2010/01/19
優先度:	通常	**期日:**	
担当者:	n-ando	**進捗率:**	100%
カテゴリ:		**予定工数:**	0.00時間
対象バージョン:			

説明

RTC::InPortCorbaCdrProviderの以下のメソッドの説明を追加する。

- InPortCorbaCdrProvider::setListener
- InPortCorbaCdrProvider::setConnector

履歴

#1 - 2010/01/21 12:12 - 匿名ユーザー

- ステータス を 新規 から 担当 に変更

- 担当者 を 匿名ユーザー にセット

#2 - 2010/02/17 17:03 - n-ando

- ステータス を 担当 から 終了 に変更

- 担当者 を 匿名ユーザー から n-ando に変更

- 進捗率 を 0 から 100 に変更