

ステータス:	終了	開始日:	2010/01/19
優先度:	通常	期日:	
担当者:		進捗率:	100%
カテゴリ:		予定工数:	0.00時間
対象バージョン:			
説明			
RTC::InPortPushConnectorの以下のメソッドの説明を追加する。			
<ul style="list-style-type: none"><li>• InPortPushConnector::activate</li><li>• InPortPushConnector::deactivate</li><li>• InPortPushConnector::createBuffer</li></ul>			

#### 履歴

#1 - 2010/01/21 13:51 - 匿名ユーザー

- ステータスを新規から担当に変更
- 担当者を匿名ユーザーにセット

#2 - 2010/02/19 10:45 - n-ando

- ステータスを担当から終了に変更
- 進捗率を0から100に変更