OpenRTM-aist (C++) - マニュアル #1111

RTC::OutPortCorbaCdrConsumerの説明の追加

2010/01/19 13:55 - 匿名ユーザー

ステータス:	終了	開始日	2010/01/19
優先度:	通常	期日:	
担当者:	n-ando	進捗率:	100%
カテゴリ:		予定工数:	0.00時間
対象パージョン:			

説明

RTC::OutPortCorbaCdrConsumerに説明を追加する。

• OutPortCorbaCdrConsumer::setListener (ConnectorInfo &info, ConnectorListeners *listeners)

履歴

#1 - 2010/01/22 17:51 - 匿名ユーザー

- ステータス を 新規 から 担当 に変更
- 担当者 を 匿名ユーザー にセット

#2 - 2010/02/17 16:38 - n-ando

- ステータス を 担当 から 終了 に変更
- 担当者 を 匿名ユーザー から n-ando *に変更*
- 進捗率 を 0 から 100 に変更

2025/05/04 1/1