

OpenRTM-aist (Python) - 機能 #2343

RObjectStateMachineの実装

2012/02/04 02:25 - n-ando

ステータス:	終了	開始日:	2012/02/04
優先度:	通常	期日:	
担当者:	kurihara	進捗率:	100%
カテゴリ:		予定工数:	0.00時間
対象バージョン:			
説明			
RObjectStateMachineを実装する。			
関連するチケット:			
関連している OpenRTM-aist (Python) - 整備 #2323: ExecutionContext...		終了	2012/01/11

関係しているリビジョン

リビジョン 524 - 2012/03/12 22:00 - kurihara

[incompat,impl,func] RObjectStateMachine class was implemented. refs #2343

リビジョン 531 - 2012/03/13 17:18 - kurihara

ExecutionContextProfile,RObjectStateMachine and ExecutionContextWorker have been added. refs #2384 #2343 #2348 #2323

履歴

#1 - 2012/02/04 02:26 - n-ando

- トラッカー を バグ から 機能 に変更

#2 - 2012/02/10 18:01 - kurihara

- ステータス を 新規 から 担当 に変更

#3 - 2012/03/12 22:02 - kurihara

- ステータス を 担当 から 解決 に変更

- 進捗率 を 0 から 100 に変更

[r524](#) にてRObjectStateMachine.pyとtest_RObjectStateMachine.py(ユニットテスト)を追加。

#4 - 2012/03/30 17:40 - n-ando

- ステータス を 解決 から 終了 に変更