

Python版のプロバイダの実装コードの改行がおかしくなる問題

2017/03/02 20:14 - n-miyamoto

ステータス:	終了	開始日:	2017/03/02
優先度:	通常	期日:	
担当者:	ga	進捗率:	100%
カテゴリ:		予定工数:	0.00時間
対象バージョン:			

**説明**

添付のLeggedRobot.idlのLeggedRobotCommonInterface\_Robotのインターフェースを使ったRTCを生成した場合に、以下のようにプロバイダの実装コード(LeggedRobot\_idl\_example.py)の改行がおかしくなる。

```
import OpenHRP, OpenHRP_POAimport OpenHRP, OpenHRP_POAimport OpenHRP, OpenHRP_POAimport OpenHRP,
RP_POAimport OpenHRP, OpenHRP_POAimport RTC, RTC_POAimport RTC, RTC_POA
```

**履歴**

#1 - 2017/03/03 09:54 - ga

- ステータスを新規から担当に変更
- 担当者をgaにセット

ご指摘を頂いたコードなのですが、どのようなコードを出力するのが正解となりますでしょうか？

#2 - 2017/03/03 10:06 - n-miyamoto

- ファイルLeggedRobot\_idl\_example.pyを追加

以下のようにするのが正解だと思います。

```
import OpenHRP, OpenHRP_POA
import RTC, RTC_POA
```

現在出力できるコードではimport文の前で改行されないので、「OpenHRP\_POAimport」という名前のモジュールをインポートしようとしてエラーになります。

```
import OpenHRP, OpenHRP_POAimport OpenHRP, OpenHRP_POAimport OpenHRP, OpenHRP_POAimport OpenHRP,
OpenHRP_POAimport RTC, RTC_POAimport RTC, RTC_POA
```

出力したLeggedRobot\_idl\_example.pyを添付しました。

#3 - 2017/03/05 00:26 - ga

- ステータスを担当から解決に変更
- 進捗率を0から100に変更

import文を生成する処理を修正させて頂きました [r696](#)

#4 - 2017/03/17 09:38 - n-ando

- ステータスを解決から終了に変更

**ファイル**

LeggedRobot.idl	1013 Bytes	2017/03/02	n-miyamoto
ModelLoader.idl	20.8 KB	2017/03/02	n-miyamoto
OpenHRPCommon.idl	4.38 KB	2017/03/02	n-miyamoto
LeggedRobot_idl_example.py	5.99 KB	2017/03/03	n-miyamoto