RTC Builder - バグ #3977

IDLファイルのコンパイルが実行されずインクルードファイルのエラーが発生する問題

2017/03/07 15:35 - n.kawauchi

ステータス:	終了	**開始日:**	2017/03/07
優先度:	通常	**期日:**	
担当者:	ga	**進捗率:**	100%
カテゴリ:		**予定工数:**	0.00時間
対象バージョン:	RELEASE_1_2_0		

説明

- 下記不具合対応のためテンプレートを修正する
  https://github.com/Nobu19800/RobotArmController/issues/1

- Linux環境 + CMake3.7.2 で、サービスポート、独自データ型等でIDLファイルのコンパイルを必要とする場合に発生する
- IDLコンパイルより前に実行ファイルのビルドを行おうとするためにインクルードファイルのエラーが発生するもの
- RTC Builderで生成したsrc/CMakeLists.txt内で${PROJECT_NAME}Compの依存関係にALL_IDL_TGTが設定されていないことが原因
- src/CMakeLists.txt へ add_dependencies(${PROJECT_NAME}Comp ALL_IDL_TGT) を追加すれば問題は解消した
- ImageProcessingのImageCalibration（C++ RTC）では下記★を追加することで対応できた

```
set_target_properties(${PROJECT_NAME}  PROPERTIES  PREFIX  "")
set_source_files_properties(${ALL_IDL_SRCS}  PROPERTIES  GENERATED  1)
add_dependencies(${PROJECT_NAME}  ALL_IDL_TGT)
target_link_libraries(${PROJECT_NAME}  ${OPENRTM_LIBRARIES}  ${OpenCV_LIBS})

add_executable(${PROJECT_NAME}Comp  ${standalone_srcs}
    ${comp_srcs}  ${comp_headers}  ${ALL_IDL_SRCS})
add_dependencies(${PROJECT_NAME}Comp  ALL_IDL_TGT)  ←★
target_link_libraries(${PROJECT_NAME}Comp  ${OPENRTM_LIBRARIES}  ${OpenCV_LIBS})
```

関係しているリビジョン

リビジョン 698 - 2017/03/11 12:14 - ga

Modified generated CMakeFile #3977

履歴

#1 - 2017/03/11 12:15 - ga

- ステータス を 新規 から 解決 に変更

- 進捗率 を 0 から 100 に変更

★の行を出力するように修正させて頂きました．r698

#2 - 2017/03/15 14:09 - n.kawauchi

r702のソースからOpenRTPを生成し、独自データ型のサービスポートを持つmyImageCalibration(C++ RTC)を作成。
このRTCを Ubuntu14.04 + CMake3.7.2 の環境でビルドできることを確認しました。
ありがとうございました。

#3 - 2017/03/17 09:38 - n-ando

- ステータス を 解決 から 終了 に変更