# OpenRTM-aist (C++) - バグ #4462

## 複合コンポーネントの子コンポーネントをexitするとプロセスが異常終了することがある

2018/02/27 14:21 - n-miyamoto

| | | | |
|---|---|---|---|
| **ステータス:** | 終了 | **開始日:** | 2018/02/27 |
| **優先度:** | 通常 | **期日:** | |
| **担当者:** | n-miyamoto | **進捗率:** | 100% |
| **カテゴリ:** | | **予定工数:** | 0.00時間 |
| **対象バージョン:** | RELEASE_1_2_0 | | |

**説明**

再現手順は以下の通り。

1. Composite.batによりサンプルの複合コンポーネントを起動する
2. RT System EditorでMotorかSensorのコンポーネントをexitする
3. RT System Editor上で複合コンポーネント(PeriodicECSharedComposite)を選択すると落ちる

何故かControllerコンポーネントをexitしても問題は発生しません。

**関連するチケット:**

| | | |
|---|---|---|
| 関連している OpenRTM-aist (C++) - バグ #4167: 複合コンポーネント起動中にCtrl+C... | **新規** | **2017/08/29** |

### 履歴

**#1 - 2018/02/27 14:22 - n-miyamoto**

*- 関連している バグ #4167: 複合コンポーネント起動中にCtrl+Cを入力するとSeqmantation Faultで落ちる を追加*

**#2 - 2018/02/27 16:04 - n-miyamoto**

*- ステータス を 担当 から 解決 に変更*

*- 進捗率 を 0 から 100 に変更*

exit実行時に、複合コンポーネントのremove_menber関数を実行してメンバーを削除するように修正しました。

```
SDOPackage::OrganizationList* organizations = get_organizations();
CORBA::ULong len = organizations->length();

for (CORBA::ULong i = 0; i < len; i++)
  {
    (*organizations)[i]->remove_member(getInstanceName());
  }
```

**#3 - 2018/09/13 09:27 - n-miyamoto**

*- ステータス を 解決 から 終了 に変更*