

OpenRTM-aist (Python) - バグ #993

Compositeコンポーネントにて、複合化したRTCを解除すると複合化されていたRTCがRTSE上で黒色表示される

2009/11/20 13:58 - kurihara

ステータス:	終了	開始日:	2009/11/20
優先度:	通常	期日:	
担当者:	kurihara	進捗率:	100%
カテゴリ:		予定工数:	0.00時間
対象バージョン:			
説明			

履歴

#1 - 2009/11/20 14:00 - kurihara

- ステータスを新規から解決に変更
- 担当者をkuriharaにセット
- 進捗率を0から100に変更

問題

1. Compositeを起動して、Controller, Motor, Sensorを複合化した。
(右クリックから Create Composite Componentを選択)
2. 複合コンポーネントを選択して複合解除した。
(右クリックから Decompose Composite Componentを選択)
3. Controller, Motor, Sensorが黒色になった。
(state:UNKNOWN)

原因

PeriodicECOOrganization.set_members()にてメンバー変数_rtcMembersをリセットしていたのが原因。

対処

PeriodicECOOrganization.set_members()にてメンバー変数_rtcMembersをリセットしないように修正。修正後のリビジョンは135。

#2 - 2010/01/12 23:53 - n-ando

- ステータスを解決から終了に変更