

## OpenRTM-aist - チケット

| #    | 進捗率 | トラッカー | ステータス | 優先度 | 題名   | 作成者        | 担当者        | 更新日              | カテゴリ | 対象バージョン    | 期日 |
|------|-----|-------|-------|-----|--|------------|------------|------------------|------|------------|----|
| 3655 | 100 | 整備    | 終了    | 通常  | [FSM4RTC] Fsmのサンプルコンポーネントを作成する。                            | n-ando     | n-ando     | 2017/02/12 09:16 |      | RELENG_2_0 |    |
| 3681 | 100 | 機能    | 終了    | 通常  | [FSM4RTC]<br>FSMリスナをset/removeする関数等をRObjectに追加する。          | n-ando     | n-ando     | 2017/02/12 09:15 |      | RELENG_2_0 |    |
| 3680 | 100 | 機能    | 終了    | 通常  | [FSM4RTC] FSM関連のリスナクラスを作成する。                               | n-ando     | n-ando     | 2017/02/12 09:17 |      | RELENG_2_0 |    |
| 3653 | 100 | 機能    | 終了    | 通常  | [FSM4RTC] HRTMのラッパーライブラリを作成する。                             | n-ando     | n-ando     | 2017/02/12 09:16 |      | RELENG_2_0 |    |
| 3688 | 100 | 機能    | 終了    | 通常  | [FSM4RTC]<br>データポートのPortProfile/ConnectorProfileのプロパティ拡張作業 | n-ando     | n-ando     | 2017/02/12 09:16 |      | RELENG_2_0 |    |
| 3683 | 50  | 機能    | 終了    | 通常  | [FSM4RTC] 静的FSMフレームワークの実装                                  | n-ando     | n-ando     | 2017/02/12 09:15 |      | RELENG_2_0 |    |
| 4208 | 100 | サンプル  | 終了    | 低め  | 協調ロボットのFSM4RTCモデル作成  | n-miyamoto | n-miyamoto | 2018/09/13 09:20 |      | RELENG_2_0 |    |